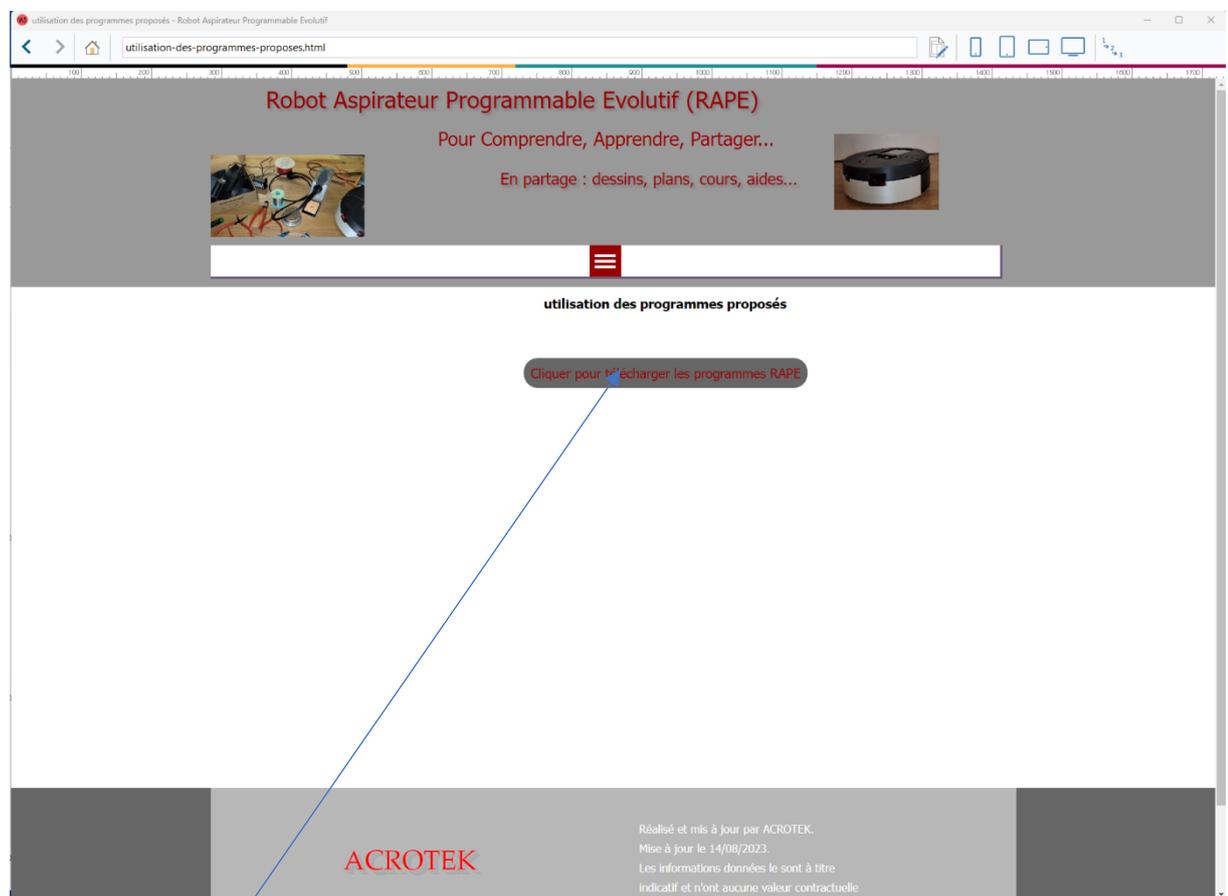


Transfert des fichiers dans le microcontrôleur PIC

Prérequis : mlab installé



- 1) aller chercher sur le site robot RAPE les fichiers de la programmation du robot cliquez sur l'icone du programme ou passer par le menu

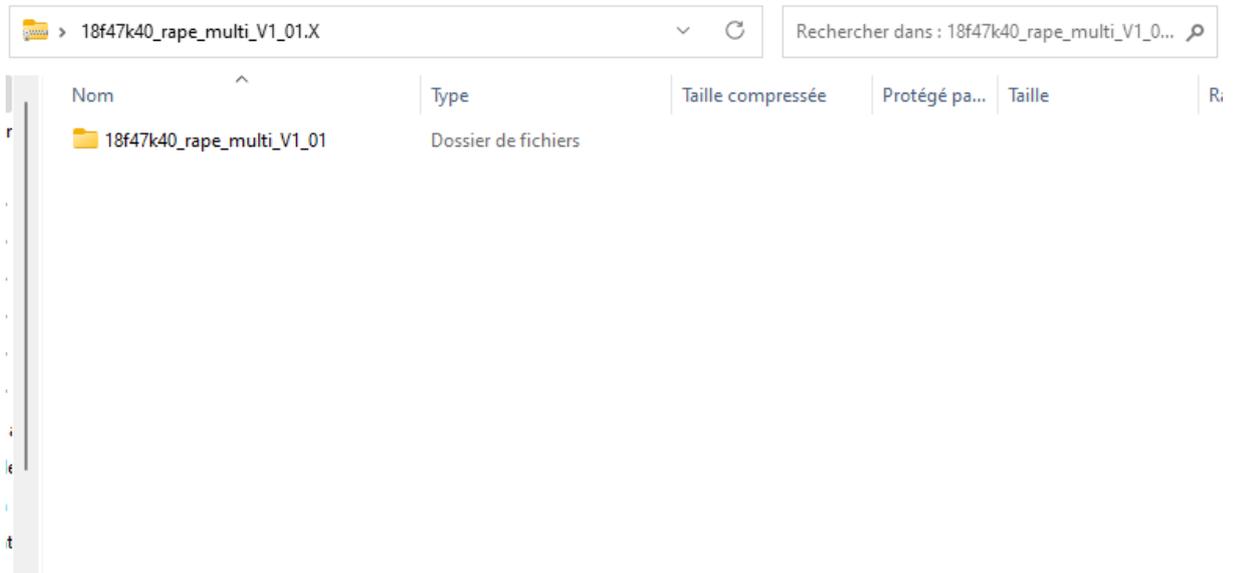


On télécharge un ensemble de fichiers compressés



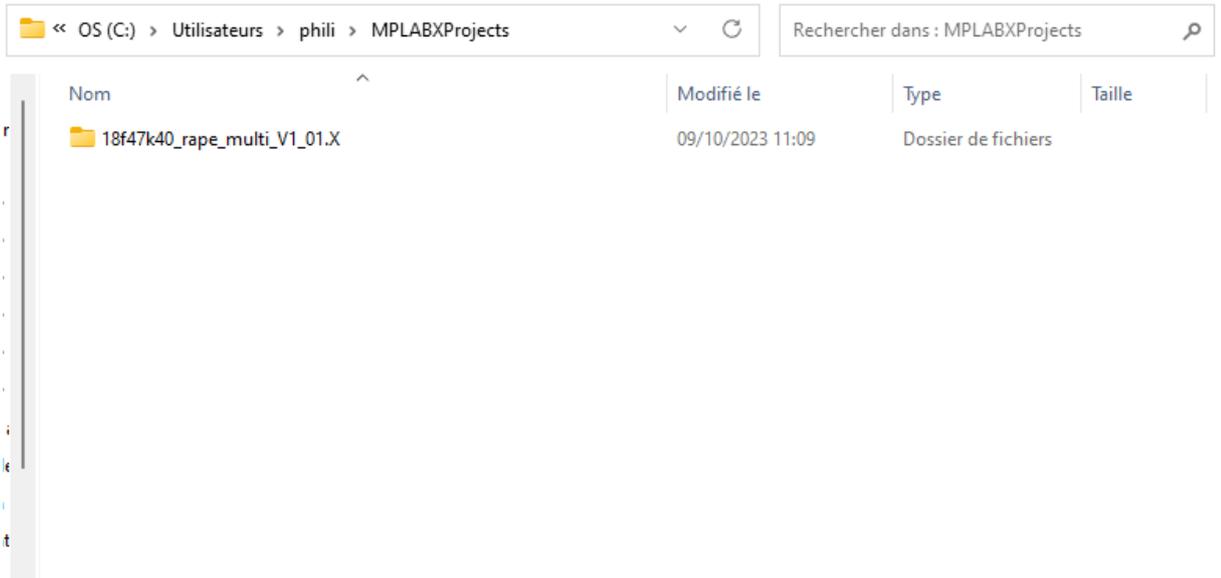
Le fichier est transféré dans le dossier

2) décompressez les fichiers (en cliquant deux fois dessus).

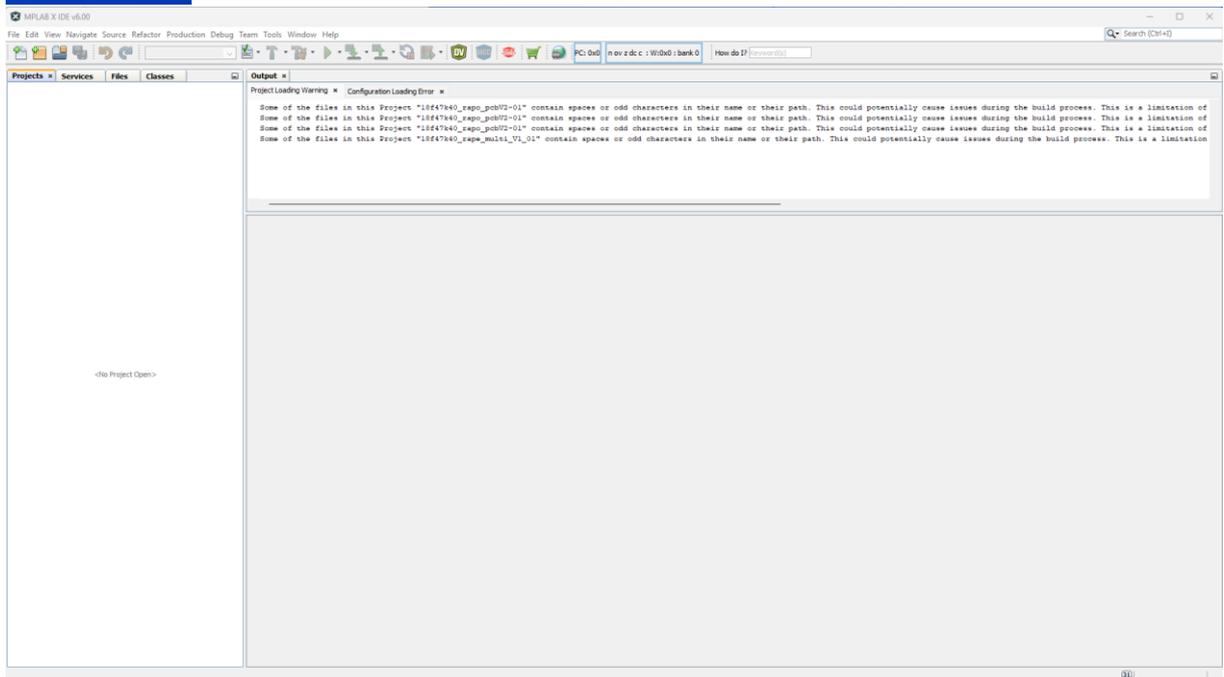


3) installer les fichiers dans le répertoire utilisé par le programme MPLAB
déplacer les fichiers sur répertoire utilisé par Mplab

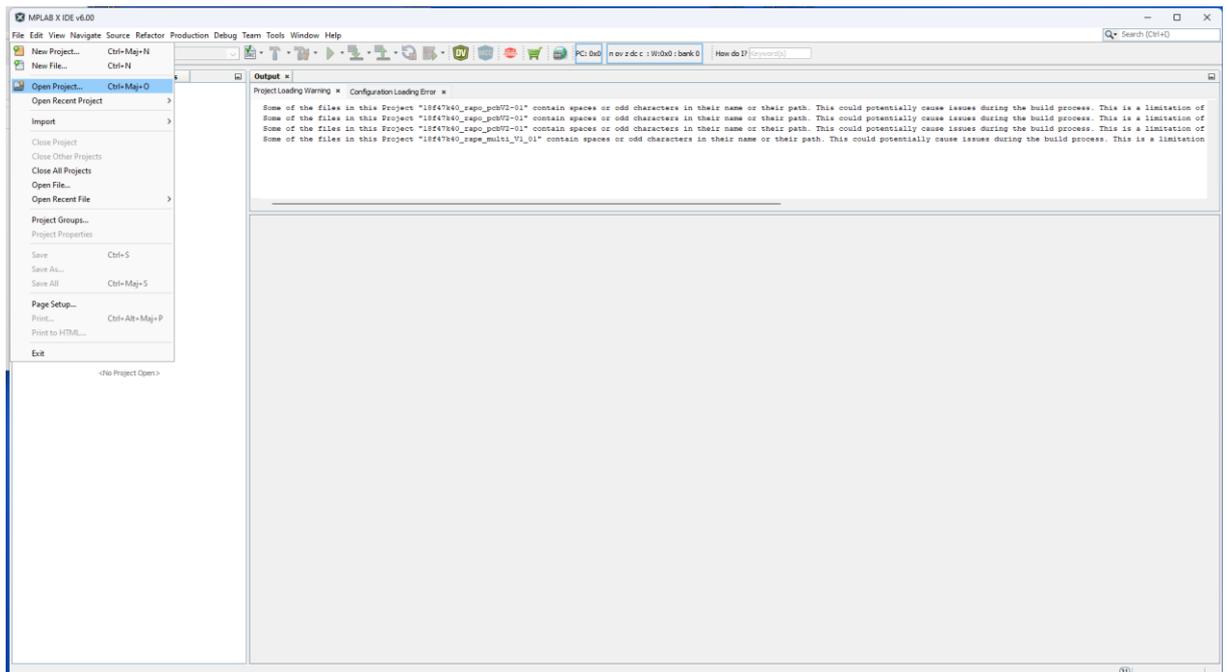
C:\Users\phili\MPLABXProjects



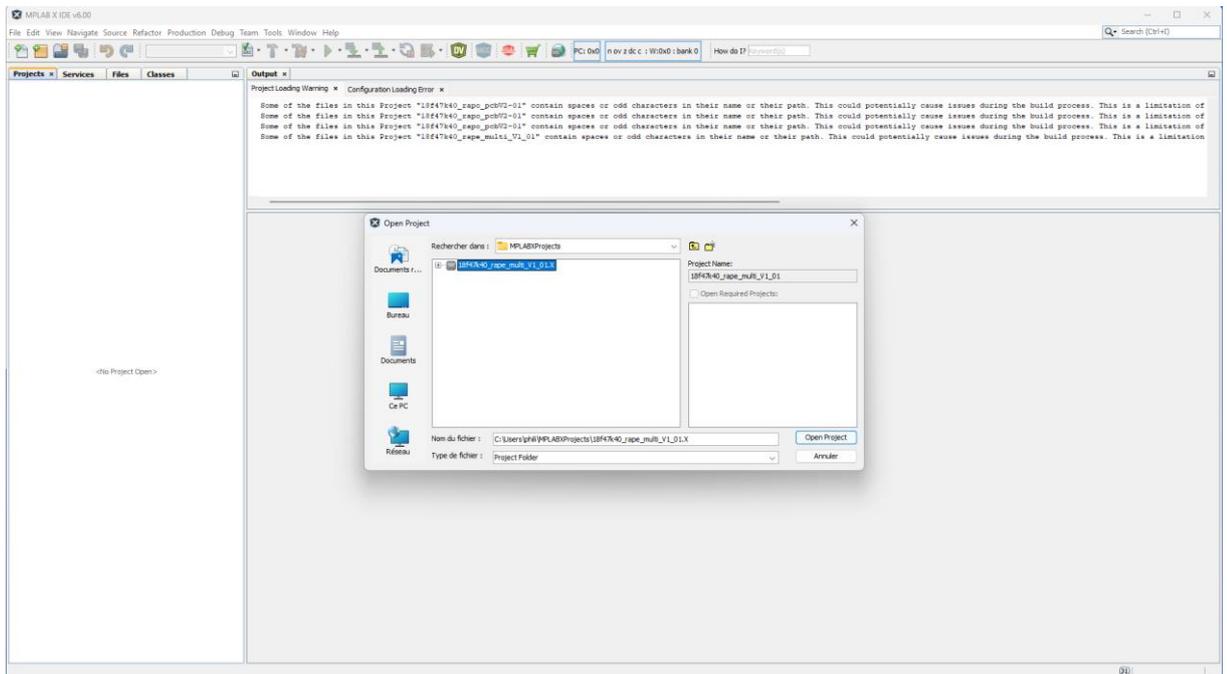
4) lancer le programme Mplab



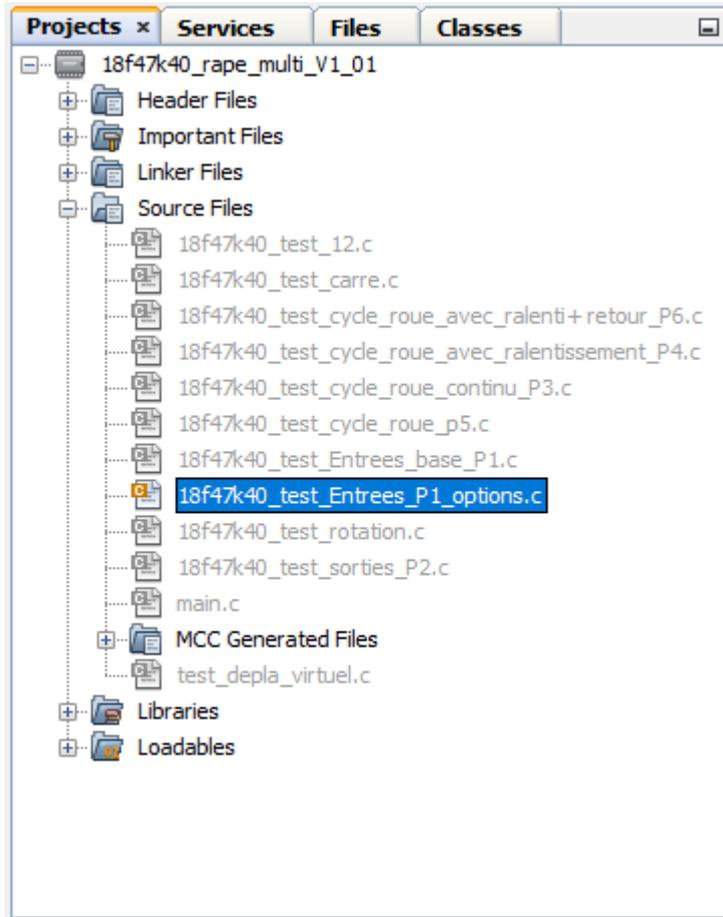
5) ouvrir les fichiers dans le programme Mplab



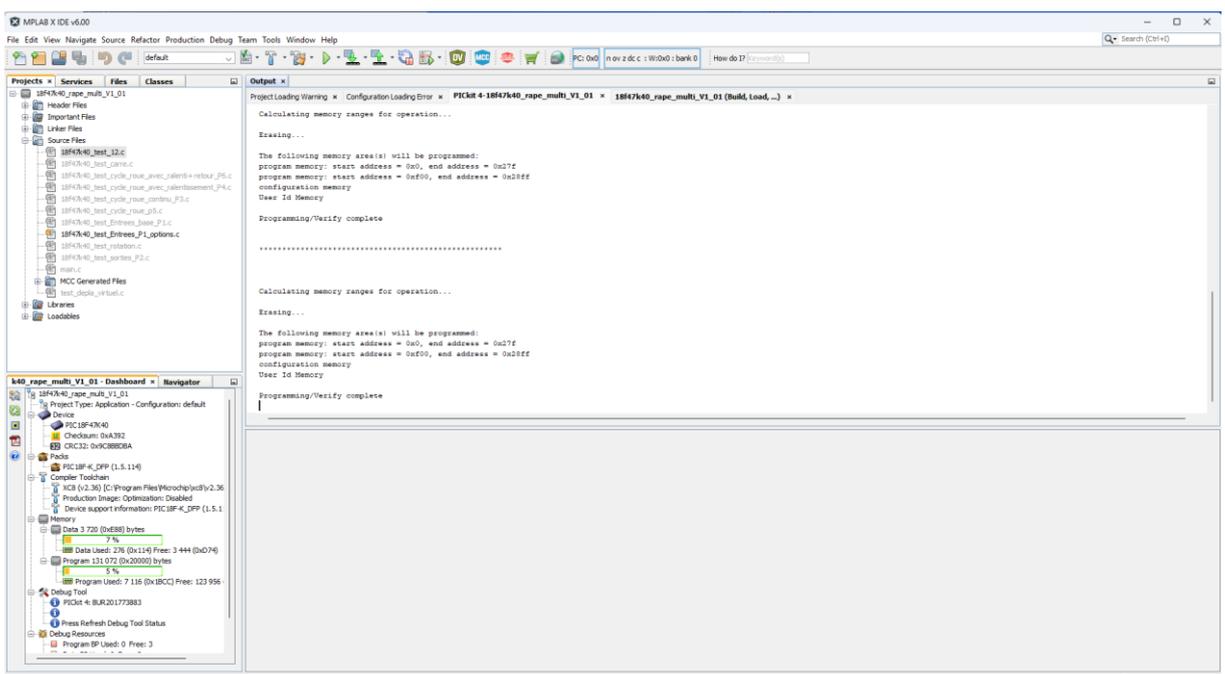
6) Cliquez sur le fichier



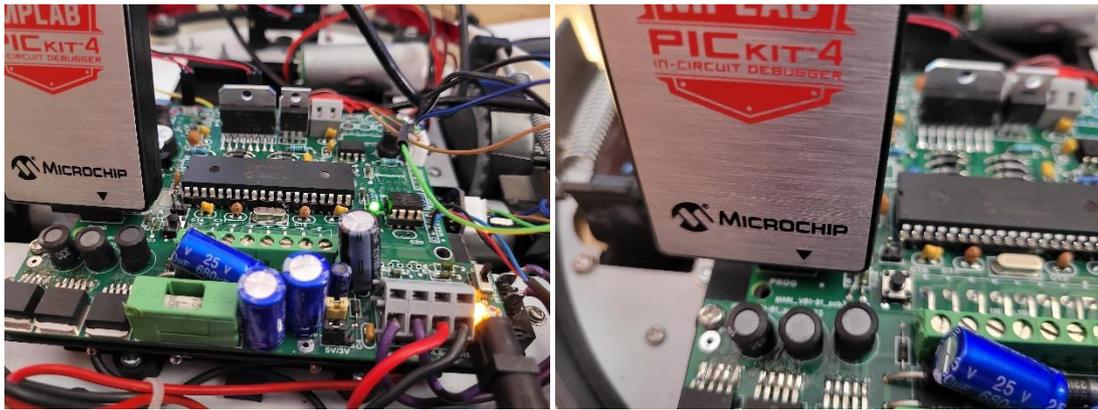
Attention il ne faudra qu'un seul fichier en include donc exlure de la compilation tous les autres fichiers qui sont sous « source files »



transférer le fichier compilé dans le Pic après avoir branché le Kitpic



« Programming/verify complète » indique que tout c'est bien passé.



Pickit 4 si la led est bleue puis passe au vert pour indiquer que tout est OK.